

Systemtheorie: Grundlagen der Laplace-Transformation

- Untersuchungen von LTI-Systemen im Zeitbereich führen zu drei aufwendigen, aber wichtigen Aufgaben:
 1. Lösung von Differentialgleichungen
 2. Berechnung der Faltungsoperation
 3. Beschreibung von LTI-Systemen, z.B. für die Regelungstechnik

Mit der sogenannten Laplace-Transformation können diese drei Aufgaben effizient gelöst werden.

- Definitionsgleichung

$$X(s) = \int_{0_-}^{\infty} x(t) \cdot e^{-st} dt$$

Zeitbereich $x(t)$

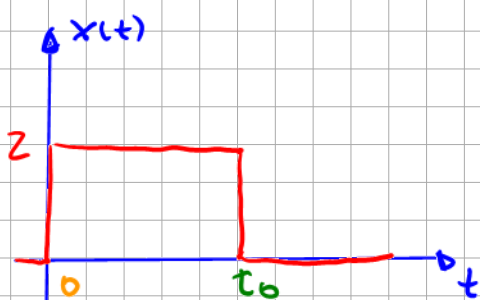
Integrationsgrenzen $t=0_-$ und $t \rightarrow \infty$, nach der Integration kommt kein t mehr vor

Laplace-Bereich $X(s)$, $X(s)$ hängt nicht von t ab

Variable s ist eine komplexe Variable $s = \sigma + j\omega$

Alternative Schreibweisen $\mathcal{L}\{x(t)\} = X(s)$ oder einfach $x(t) \rightarrow X(s)$

- Beispiel: Rechteckfunktion

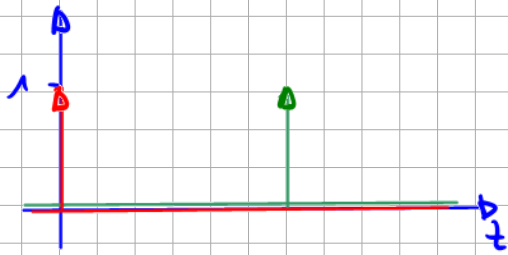


$$x(t) = 2(t) - \delta(t-t_0)$$

$$X(s) = \int_{0_-}^{\infty} x(t) \cdot e^{-st} dt = \int_{0_-}^{t_0} 2 \cdot e^{-st} dt = \frac{2}{-s} \cdot e^{-st} \Big|_{0_-}^{t_0}$$

$$= -\frac{2}{s} \cdot (e^{-st_0} - 1) = \frac{2}{s} \cdot (1 - e^{-st_0})$$

- Beispiel: Impulsfunktion



$$x_1(t) = \delta(t)$$

$$x_2(t) = \delta(t - t_0)$$

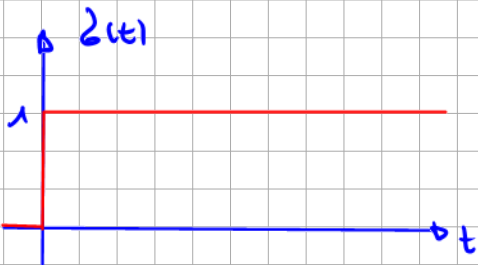
$$X_1(s) = \int_{0_-}^{\infty} \delta(t) \cdot e^{-st} dt = e^{-s \cdot 0} \cdot \int_{0_-}^{\infty} \delta(t) dt = 1$$

Impuls geht von 0_- bis 0_+ , ist also in diesem Integral enthalten...

$$X_2(s) = \int_{0_-}^{\infty} \delta(t - t_0) \cdot e^{-st} dt = e^{-st_0} \cdot \int_{0_-}^{\infty} \delta(t - t_0) dt = e^{-st_0}$$

Abblendeigenschaft...

- Beispiel: Sprungfunktion



$$X(s) = \int_{0_-}^{\infty} u(t) e^{-st} dt = \int_{0_-}^{\infty} 1 \cdot e^{-st} dt = -\frac{1}{s} \cdot e^{-st} \Big|_{0_-}^{\infty}$$

$$= \lim_{t \rightarrow \infty} -\frac{1}{s} \cdot e^{-st} + \frac{1}{s} \cdot e^{-s \cdot 0} = \frac{1}{s}$$

$$= 0 \text{ für } \operatorname{Re}(-s) < 0$$

$$\text{bzw. für } \operatorname{Re}(s) > 0$$

$$\text{Hinweis: } e^{-st} = e^{-(\sigma + j\omega)t} = \underbrace{e^{-\sigma t}}_{\text{Reelle Exponentialfunktion,}} \cdot \underbrace{e^{-j\omega t}}_{\text{Rotierender Zeiger,}} \text{ Länge konstant 1}$$

geht für $\sigma > 0$ gegen null...

Damit besitzt die Korrespondenz $\delta(t) \leftrightarrow \frac{1}{s}$
 die Konvergenzbedingung $\operatorname{Re}(s) > 0$

- Beispiel: kausale Exponentialfunktion

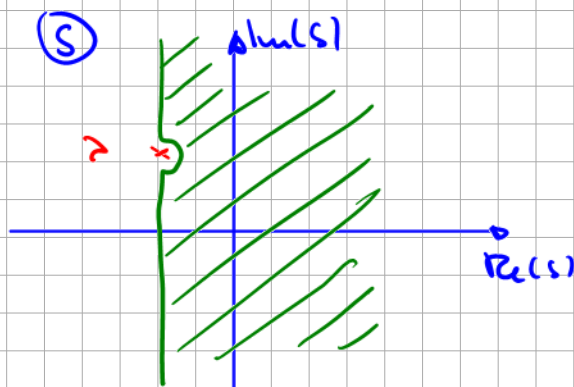
$$x(t) = e^{\lambda t} \cdot \delta(t)$$

$$X(s) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{\lambda t} \cdot e^{-st} dt = \int_{-\infty}^{\infty} e^{(\lambda-s)t} dt = \frac{1}{\lambda-s} \cdot e^{(\lambda-s)t} \Big|_{-\infty}^{\infty}$$

$$= \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{\lambda-s} \cdot e^{(\lambda-s)t} - \frac{1}{\lambda-s} = \frac{1}{s-\lambda}$$

$$= 0 \text{ für } \operatorname{Re}(\lambda-s) < 0$$

Korrespondenz $e^{\lambda t} \cdot \delta(t) \leftrightarrow \frac{1}{s-\lambda}$ weist einen
 Konvergenzbereich von $\operatorname{Re}(\lambda-s) < 0$ auf



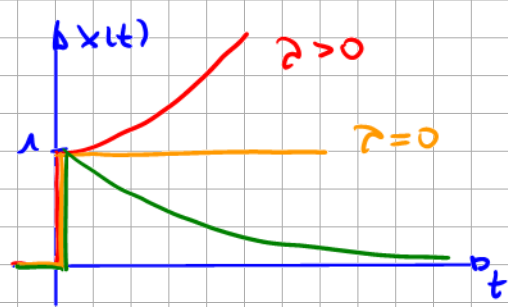
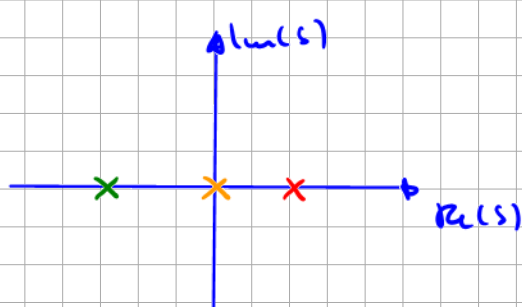
Konvergenzbereich
 $\operatorname{Re}(\lambda-s) < 0$

Bei gutmütigen Signalen existiert immer ein Konvergenz-
 bereich, er wird erst später wichtig, wenn die sogenannte
 Fourier-Transformation eingeführt wird...

Zusammenhang zwischen Polelage und Verhalten der
 zugehörigen Zeitfunktion

$$\frac{1}{s-\lambda} \leftrightarrow e^{\lambda t} \cdot \delta(t)$$

Diskussion für reelles λ



Pollage entscheidet über Konvergenzverhalten.

- Beispiel: Harmonische Schwingung mit veränderlicher Amplitude

$$x(t) = e^{\delta_0 t} \cdot \cos(\omega_0 t) \cdot \delta(t)$$

Berechnung der entsprechenden Laplace-Transformierten:

$$X(s) = \int_0^{\infty} e^{\delta_0 t} \cdot \cos(\omega_0 t) \cdot e^{-st} dt$$

$$= \int_0^{\infty} e^{\delta_0 t} \cdot \frac{1}{2} (e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}) \cdot e^{-st} dt$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{\infty} e^{(\delta_0 + j\omega_0 - s)t} + e^{(\delta_0 - j\omega_0 - s)t} dt$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\delta_0 + j\omega_0 - s} \cdot e^{(\delta_0 + j\omega_0 - s)t} \Big|_0^{\infty}$$

$$+ \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\delta_0 - j\omega_0 - s} \cdot e^{(\delta_0 - j\omega_0 - s)t} \Big|_0^{\infty}$$

Mit der Konvergenzbedingung $\text{Re}(\delta_0 - s) < 0$ gilt:

$$X(s) = \frac{1}{2} \frac{1}{\delta_0 + j\omega_0 - s} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\delta_0 - j\omega_0 - s}$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{s - \cancel{\delta_0 + j\omega_0} + s - \cancel{\delta_0 - j\omega_0}}{(s - \delta_0 - j\omega_0)(s - \delta_0 + j\omega_0)}$$

$$X(s) = \frac{s - \delta_0}{(s - \delta_0 - j\omega_0)(s - \delta_0 + j\omega_0)}$$

$$= \frac{s - \delta_0}{(s - \delta_0)^2 + \omega_0^2}$$

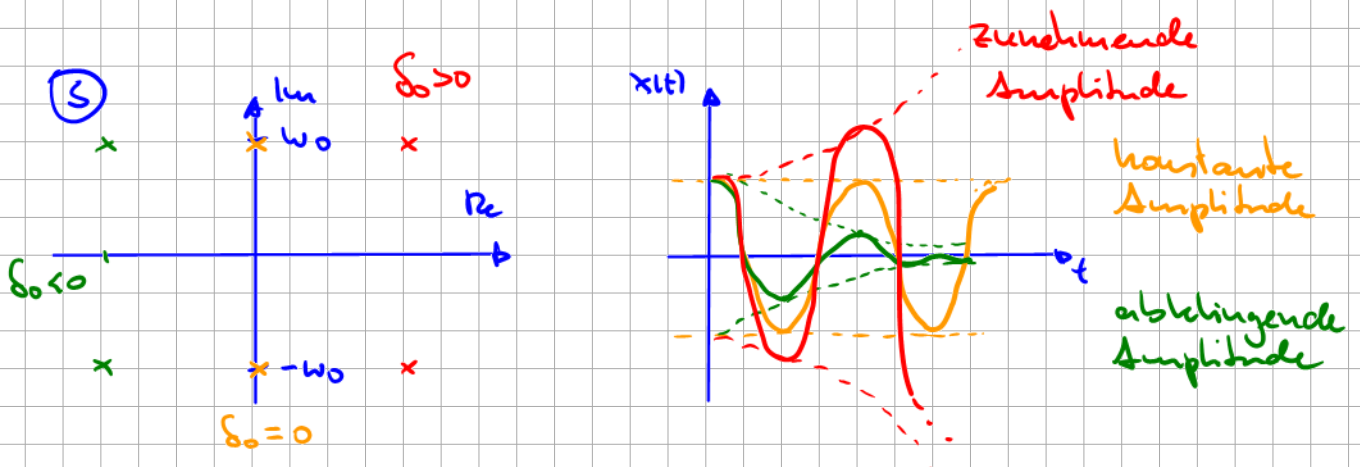
Pole der Laplace-Transformierten sind $d = \delta_0 + j\omega_0$ und $d^* = \delta_0 - j\omega_0$

Zusammenhang zwischen Zeitfunktion

$$x(t) = e^{\delta_0 t} \cdot \cos(\omega_0 t) \cdot \delta(t)$$

und der Laplace-Transformierten

$$X(s) = \frac{s - \delta_0}{(s - \delta_0 - j\omega_0)(s - \delta_0 + j\omega_0)}$$



- Hausaufgabe: $x(t) = t \cdot \delta(t)$

- Funktion zeichnen
- $X(s)$ ausrechnen, Konvergenzbereich angeben
- Pole von $X(s)$ zeichnen